SCANOLOGY · PLANEJAMENTO DE TRAJETÓRIA DE ROBÔS

M-Track

Rastreia a pose 6D de um simulador de ferramenta e gera a trajetória do robô para soldar, revestir, esmerilhar e transportar peças.



0,049 mm	49,0 m³	6,0 m	60 Hz
PRECISÃO DE RASTREAMENTO EM 10,4 M³	MAIOR VOLUME DE RASTREAMENTO DA FICHA	MAIOR DISTÂNCIA DE RASTREAMENTO DA FICHA	FREQUÊNCIA DE RASTREAMENTO

Visão geral

O M-Track é o sistema de planejamento e guiamento de trajetória de robôs da Scanology. Ele reúne um sistema de rastreamento 3D, um simulador de ferramenta e um software de planejamento de trajetória. O rastreador acompanha o caminho do simulador, obtém a pose 6D do ponto central da ferramenta (TCP) e o software gera o caminho para o robô chegar à posição de destino e executar a tarefa.

Por que o M-Track

Pose 6D da ferramenta
Com visão estereoscópica, o rastreador captura o caminho do simulador de ferramenta e entrega a pose 6D do ponto central da ferramenta.

Sem programação complexa
O sistema é usado diretamente, sem programação complexa. Atende ao engenheiro experiente e a quem está começando.

Compatível com vários robôs
O software de planejamento trabalha com robôs ABB, KUKA, FANUC e EFFORT, entre outros, e planeja linhas e curvas.

Trajetória gerada pelo software
O rastreador envia a posição e a orientação do simulador ao software, que monta automaticamente um caminho seguro, pronto para execução.

Simulador no formato da ferramenta
Os simuladores de ferramenta são impressos em 3D no formato da ferramenta real e feitos sob medida.

Trajetória salva para reuso
O caminho planejado é salvo com poucos cliques e fica disponível para uso futuro.

Por dentro do M-Track



RASTREAMENTO

Pose 6D com precisão de 0,049 mm

O rastreamento usa visão estereoscópica para acompanhar o simulador de ferramenta e entregar a pose do ponto central da ferramenta. A precisão é de 0,049 mm no volume de 10,4 m³, de 0,067 mm em 28,6 m³ e de 0,089 mm em 49,0 m³.



OPERAÇÃO

Do movimento do operador ao caminho do robô

O sistema simula o movimento da operação humana no espaço de trabalho real. O planejamento baseado nesse movimento se adapta às condições reais de trabalho e às necessidades da produção. O software atende a tarefas como esmerilhamento, revestimento e soldagem.

Especificações técnicas

Item	M-Track
Tipo	M-Track, sistema inteligente de planejamento e guiamento de trajetória de robôs
Precisão de rastreamento em 10,4 m³ (distância de rastreamento de 3,5 m)	0,049 mm (0,0019 in)
Precisão de rastreamento em 28,6 m³ (distância de rastreamento de 5,0 m)	0,067 mm (0,0026 in)
Precisão de rastreamento em 49,0 m³ (distância de rastreamento de 6,0 m)	0,089 mm (0,0035 in)
Modelos de robô compatíveis	ABB, KUKA, FANUC, EFFORT, entre outros
Frequência de rastreamento	60 Hz
Simulador de ferramenta	Sob medida
Temperatura de operação	-10 °C a 40 °C

Especificações do fabricante, sujeitas a alteração sem aviso.

Onde é usado: Soldagem, Revestimento, Esmerilhamento, Transporte de objetos, Verificação de robôs.

Fale com a Enterfix

A equipe técnica indica a configuração do M-Track para a sua peça e faz a demonstração.

Telefone (11) 4942-2222 · **WhatsApp** (11) 96841-6776 · **E-mail** vendas@enterfix.com.br
Página do produto enterfix.com.br/produto/m-track/
Enterfix · distribuidora oficial da Scanology no Brasil · São Bernardo do Campo, SP